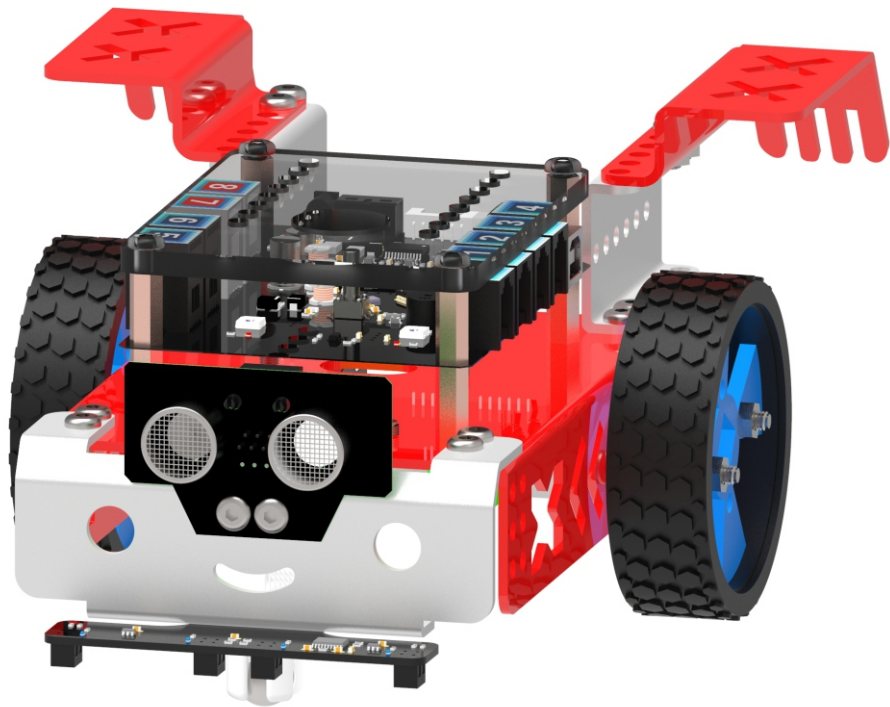


# 智能机器人使用说明书

**XRD 希瑞迪**  
责任、专业、合作、快乐



适用型号：XRD-DA03 V1.0  
图片仅供参考，产品以实物为准。

## 注意事项:

DA03系列智能机器人是一款入门级智能机器人，非常适合初学者学习Steam领域的知识，体验机械学、电子学、控制学及计算机科学的魅力。

- 1、6岁以下儿童需在家长陪护下使用；
- 2、内含小零件，请放在幼儿与宠物接触不到的地方；
- 3、因产品持续改善的需要，本资料产品以实物为准，我公司保留产品更新的权利。

在使用中如遇到任何问题，请联系售后服务中心：023-63219861，将有专业人员为您解答问题。  
更多详情请至希瑞迪官网：[www.xiruidi.com](http://www.xiruidi.com)。（更多造型搭建及软件下载）

# 目录:



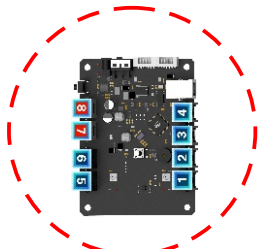
零件清单

1



组装过程

3



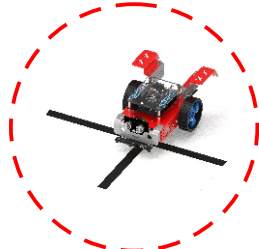
主控板介绍

17



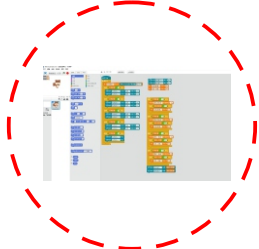
快速畅玩

18



视频教学课程目录

19



图形化编程

20



保修卡及合格证

21

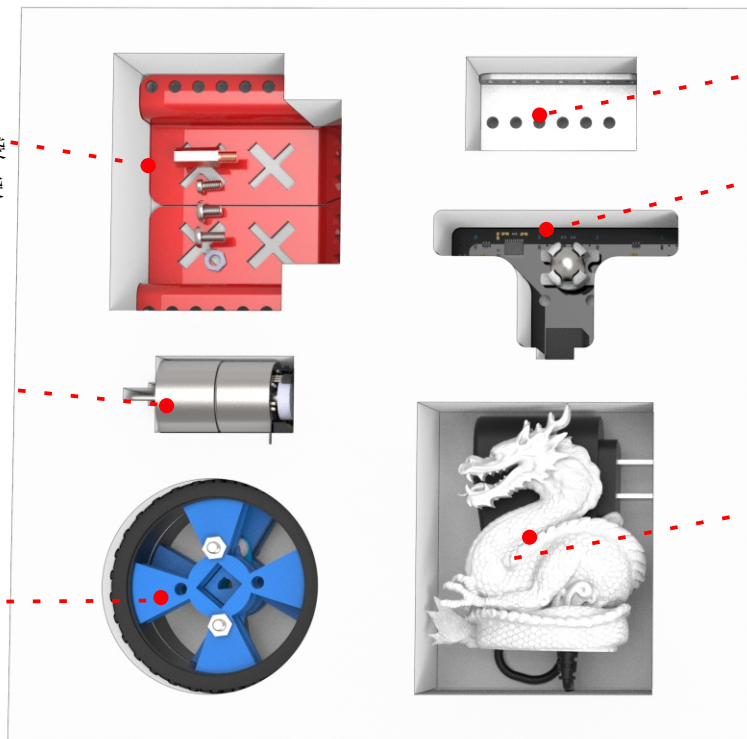
# 零件清单:

## 顶层

- ① 左飞翼板X1
- ② M4X15+6单头铜柱X1袋
- ③ M3X5圆头十字螺栓X1袋
- ④ M4X6圆头内六角螺栓X1袋
- ⑤ M4X8圆头内六角螺栓X1袋
- ⑥ M4螺母X1袋
- ⑦ 右飞翼板X1

- ⑧ 310编码电机X2

- ⑨ 车轮X2



- ⑩ U型搭接板X2

- ⑪ 全向轮X1
- ⑫ 循线模块X1

- ⑬ 3D打印物件X1

- ⑭ 充电器X1

注：物件位置有可能发生变化，以实际情况为准。

# 底层

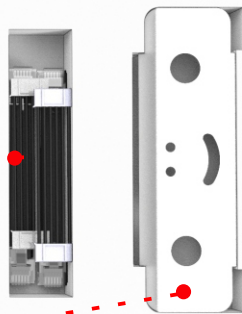
- ⑮ 可充电电池X1
- ⑯ 电池固定支架X2



- ⑰ 超声波模块X1



- ⑱ 电机连接线X2
- ⑲ RJ12连接线X2



- ⑳ 前面板X1



- ㉑ 数据下载线X1
- ㉒ 6-7呆扳手X1
- ㉓ 十字内六角两用螺丝刀X1

- ㉔ 下安装板X1
- ㉕ 主控板X1
- ㉖ 顶部盖板X1
- ㉗ 前叉板X1
- ㉘ 超声波安装板X1

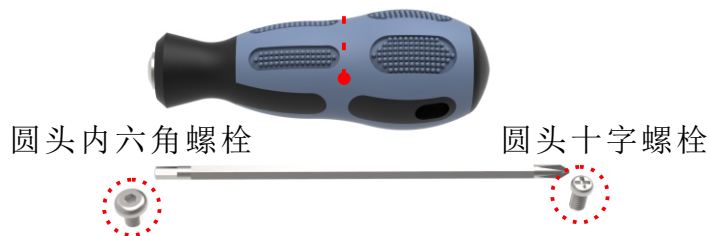


注：物件位置有可能发生变化，以实际情况为准。

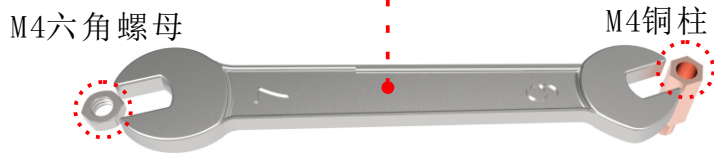


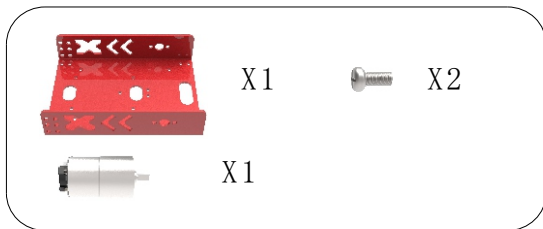
# 组装过程

②③ 十字内六角两用  
螺丝刀X1



②② 6-7呆扳手

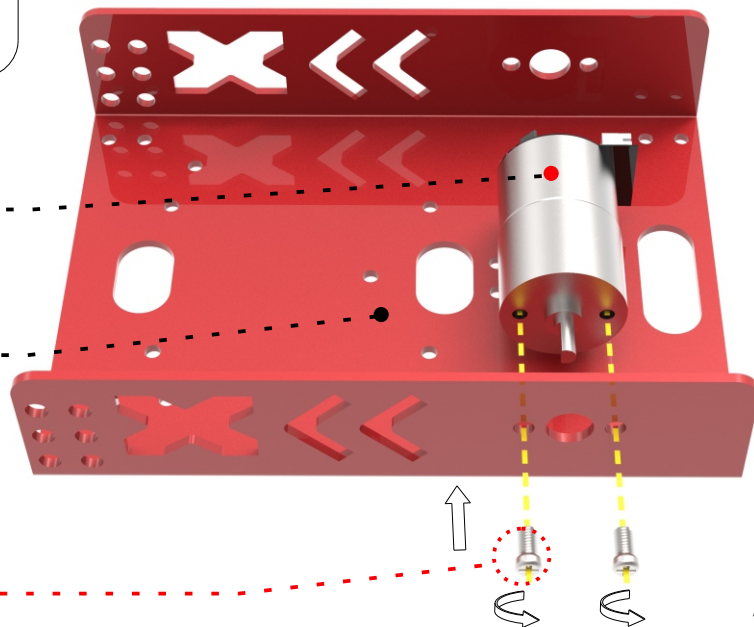




⑧ 310编码电机X1

② 下安装板X1

③ M3X5圆头十字螺栓X2





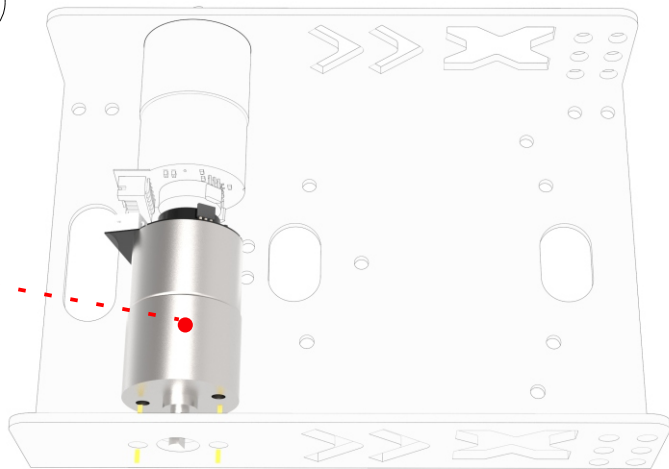
X1



X2

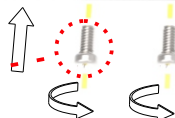
⑧

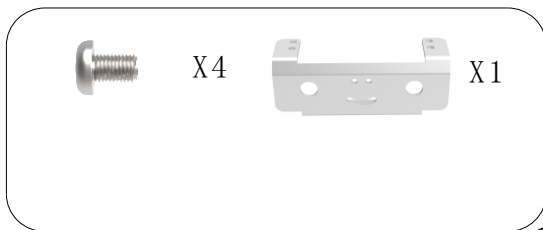
310编码电机X1



③

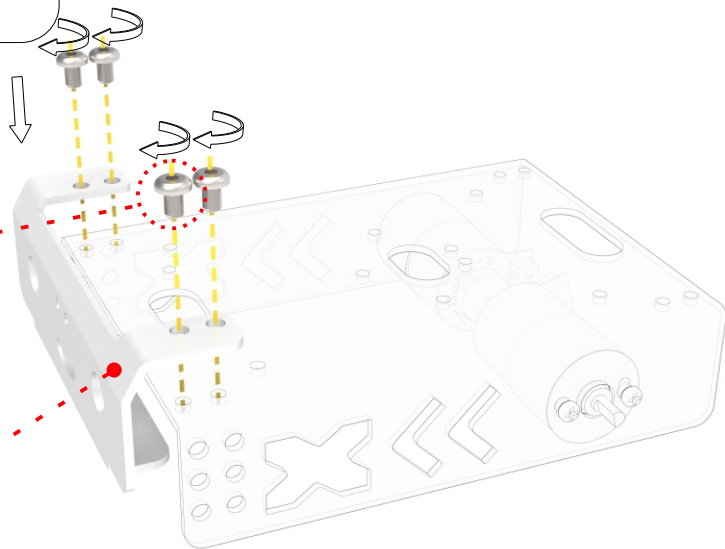
M3X5圆头十字螺栓X2

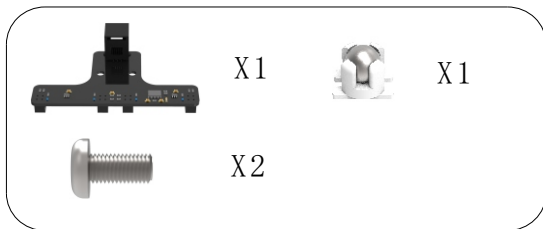




④ M4X6圆头内六角螺栓X4

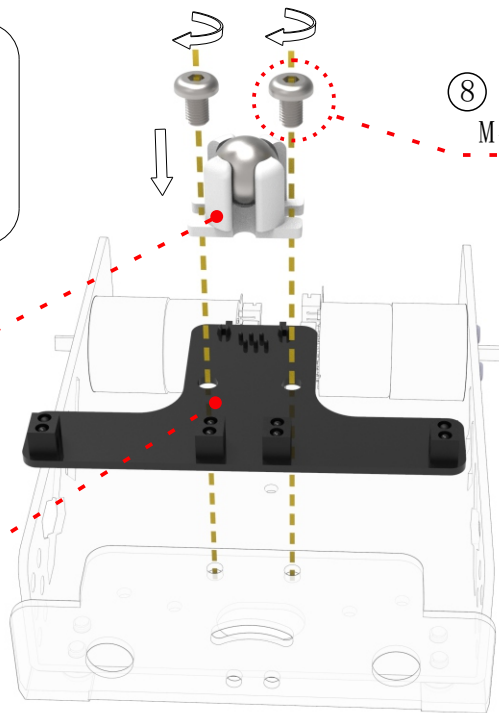
⑳ 前面板X1



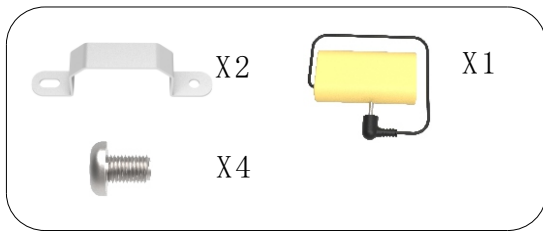


⑪ 全向轮X1

⑫ 循线模块X1



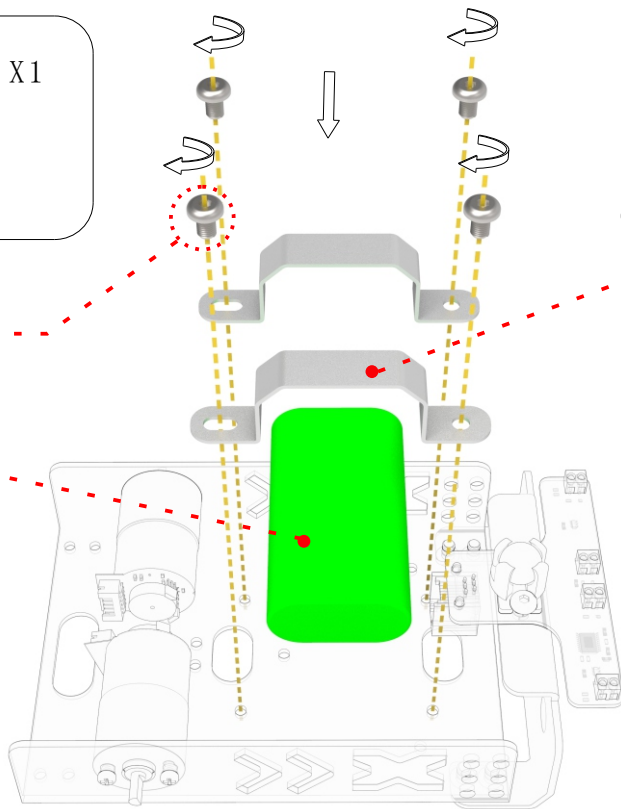
⑧ M4X8圆头内六角螺栓X2

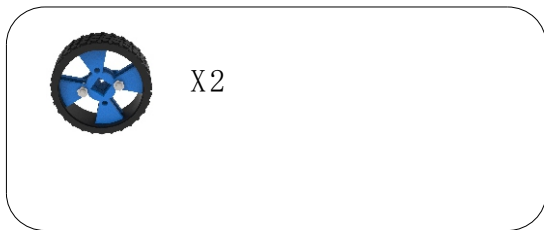


④ M4X6圆头内六角螺栓X1

⑮ 可充电电池X1

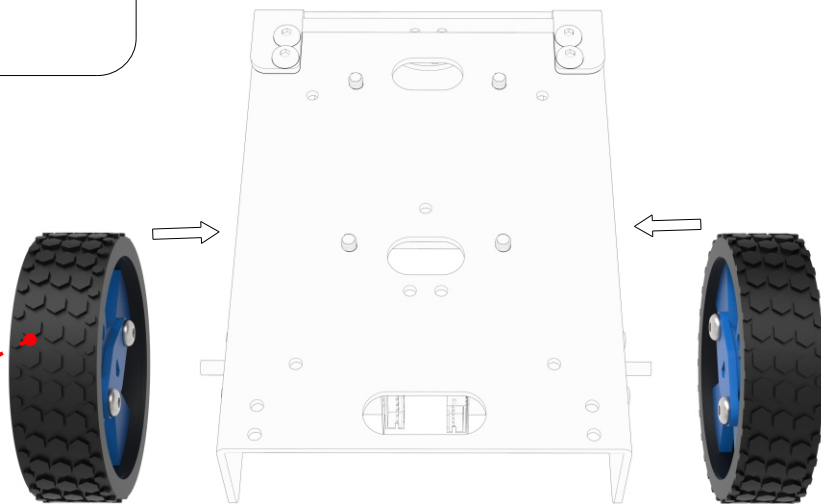
⑯ 电池固定支架X2

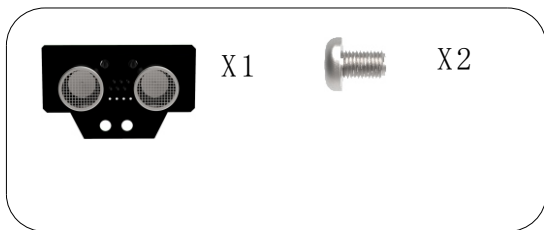




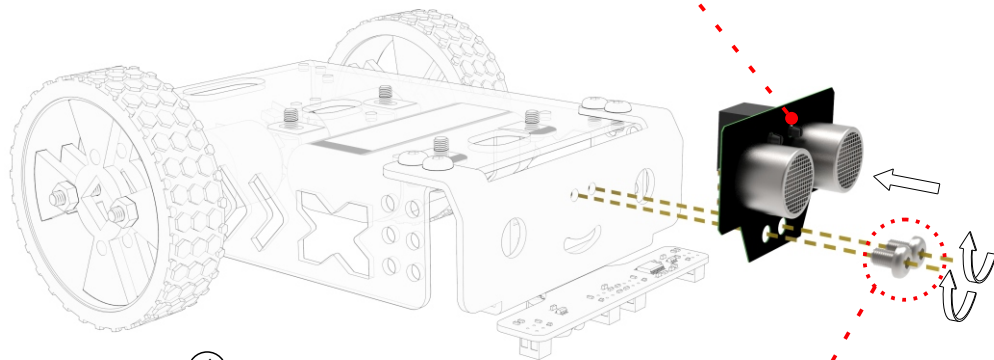
⑨

车轮X2

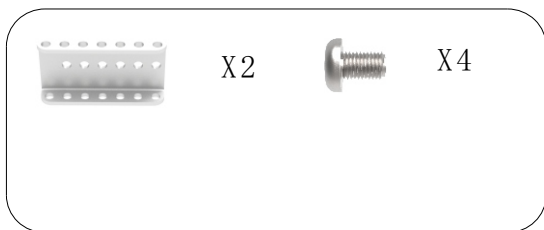




⑰ 超声波模块X1



④ M4X6圆头内六角螺栓X2

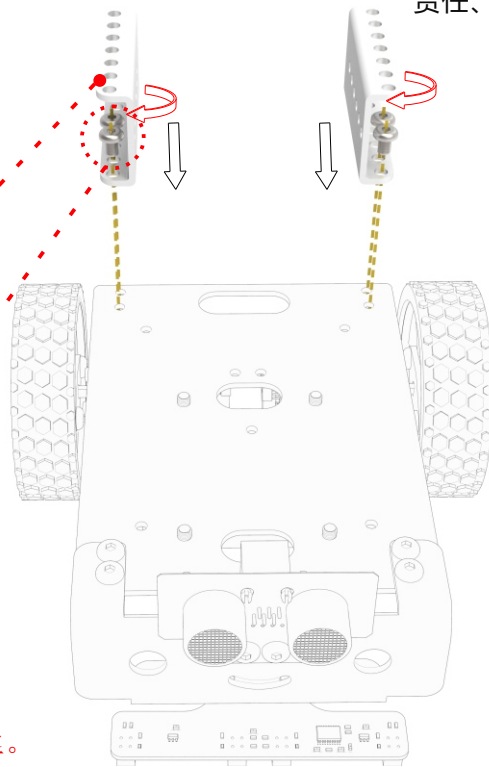


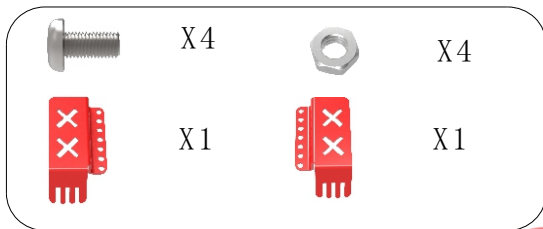
注：U型搭接板安装位置。

⑩ U型搭接板X2

④ M4X6圆头内六角螺栓X4

注：螺丝刀可以穿过U型搭接板上端孔拧紧螺丝。



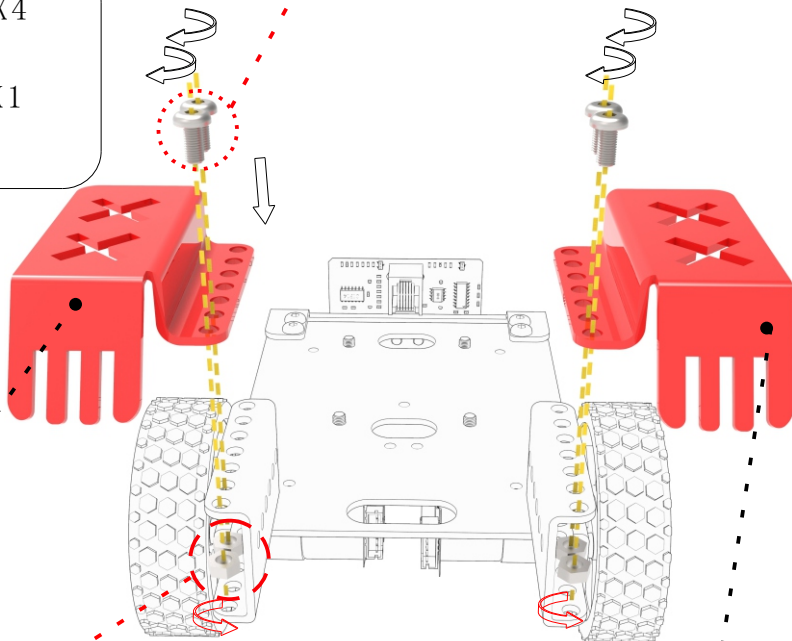


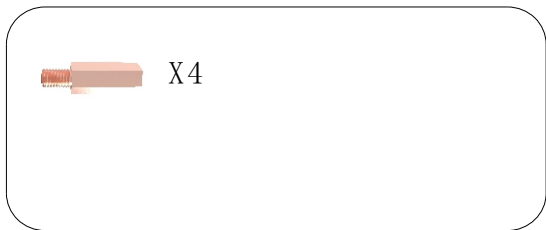
⑤ M4X8圆头内六角螺栓X4

⑦ 右飞翼板X1

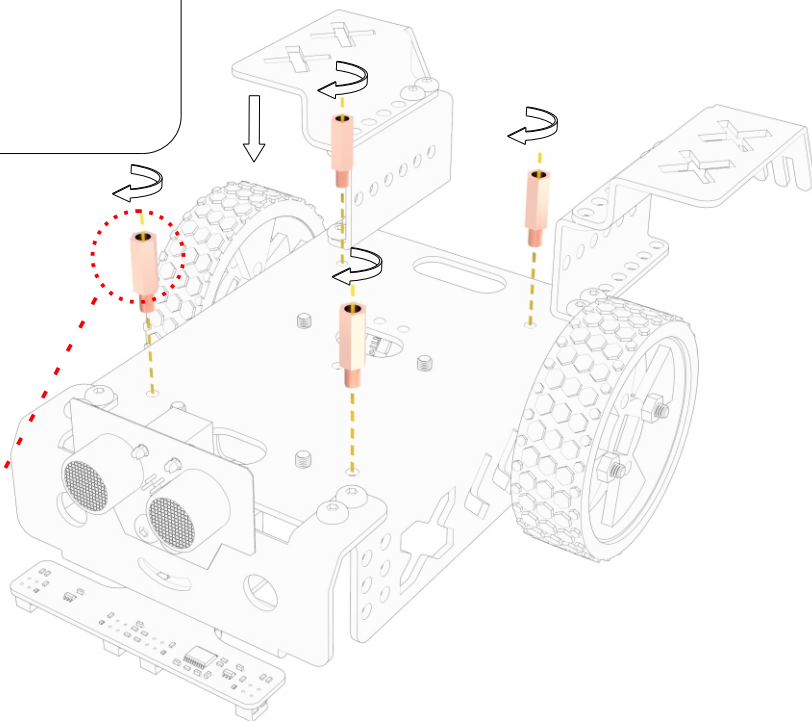
⑥ M4六角螺母X4

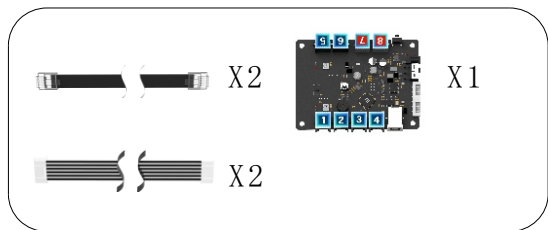
① 左飞翼板X1





② M4X15+6单头铜柱X4





①9 RJ12连接线X2

②5 主控板X1

循线模块X1

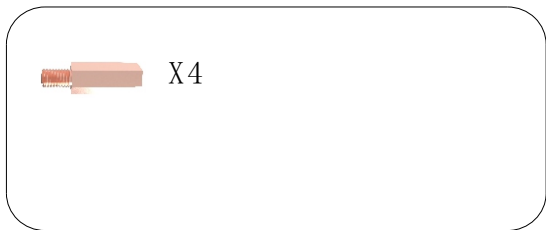
超声波模块X1

可充电电池X1

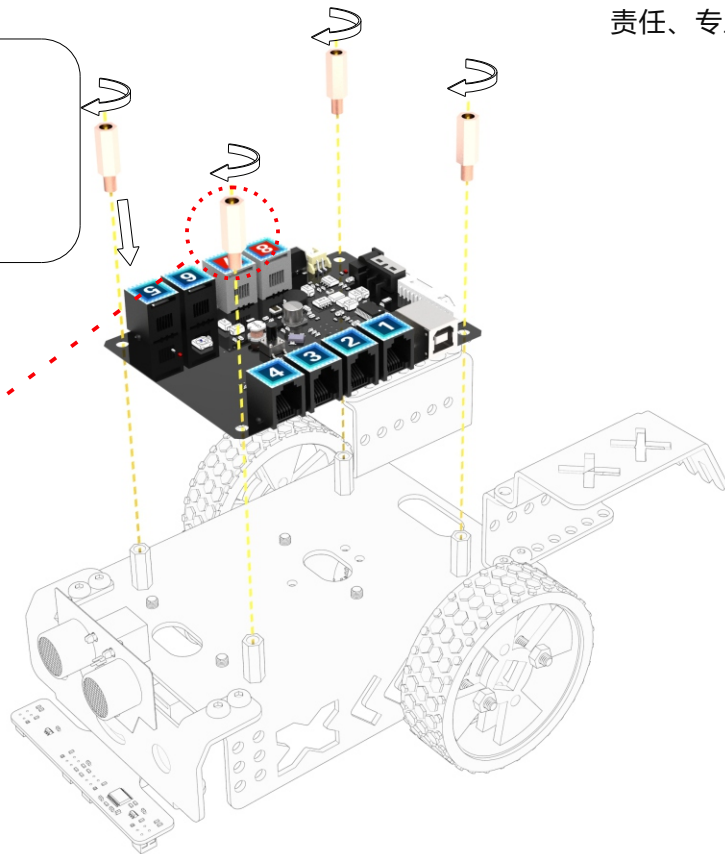
310编码电机X2

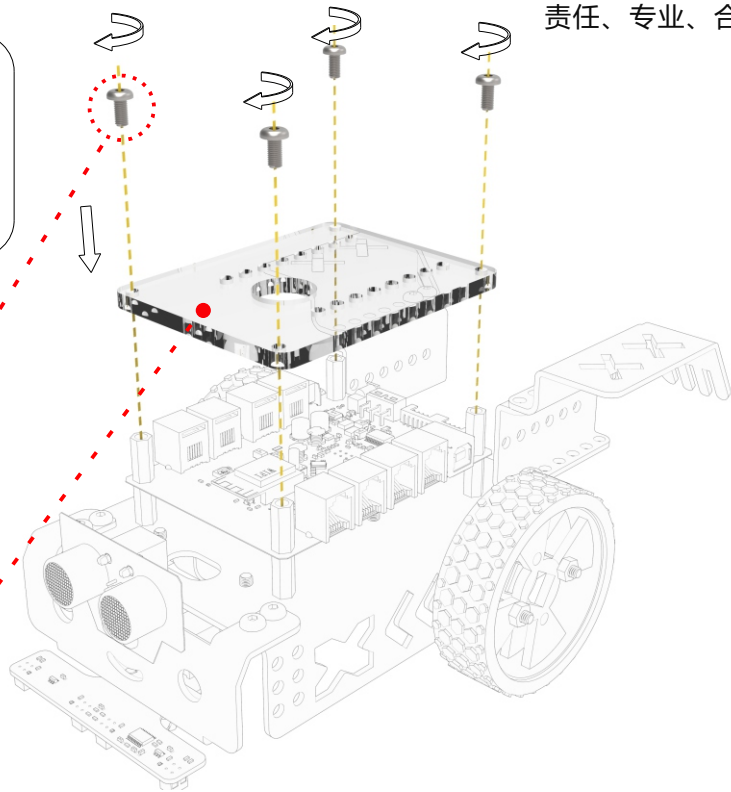
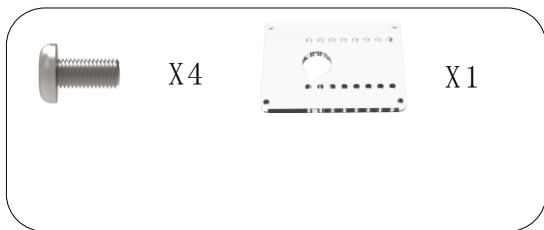
①8 电机连接线X2

注：编码电机插接头及电池插接头带凸起面朝上；



② M4X15+6单头铜柱X4

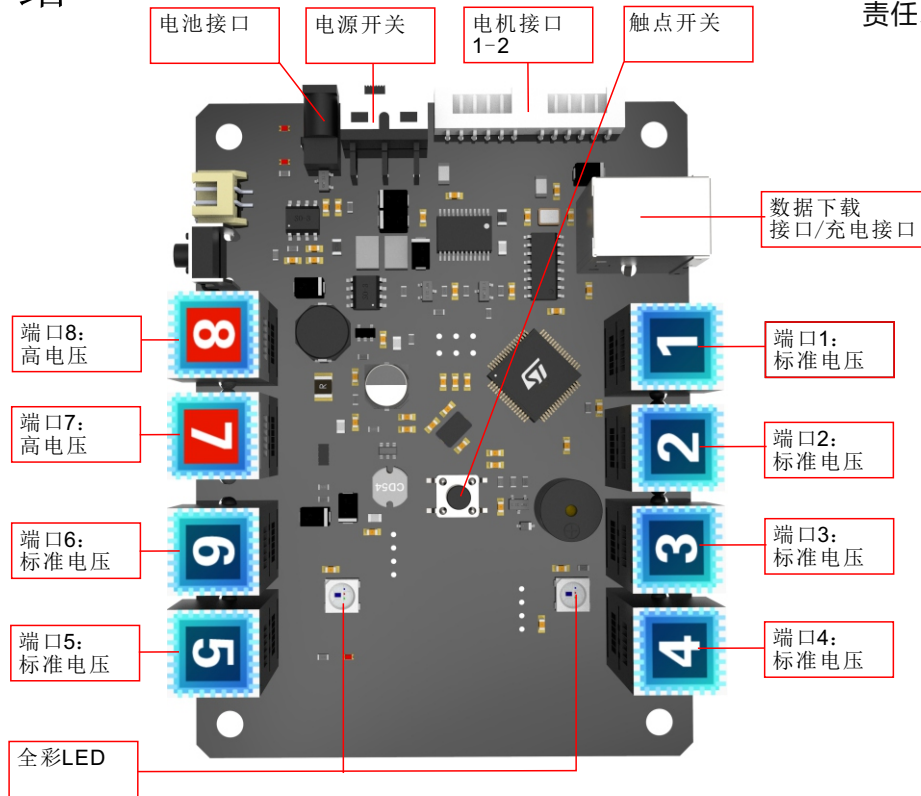




⑤ M4X8圆头内六角螺栓X4

②⑤ 顶盖板X1

# 主控板介绍



# 快速畅玩

现在你可以测试组装完成的DA03智能机器人是否能正常工作了。

DA03智能机器人支持前进、后退、左转、右转、绕弧线、避障、循迹等三十六种以上自主编程模式。在此，我们已给DA03机器人预设了两种模式：循线模式和超声波避障模式。

打开电源开关，通过板载触点开关来切换默认程序：

(1) 当LED灯颜色为白色时，

DA03会启动循线模式，

此时将DA03放置在我们配置的循线地图上，

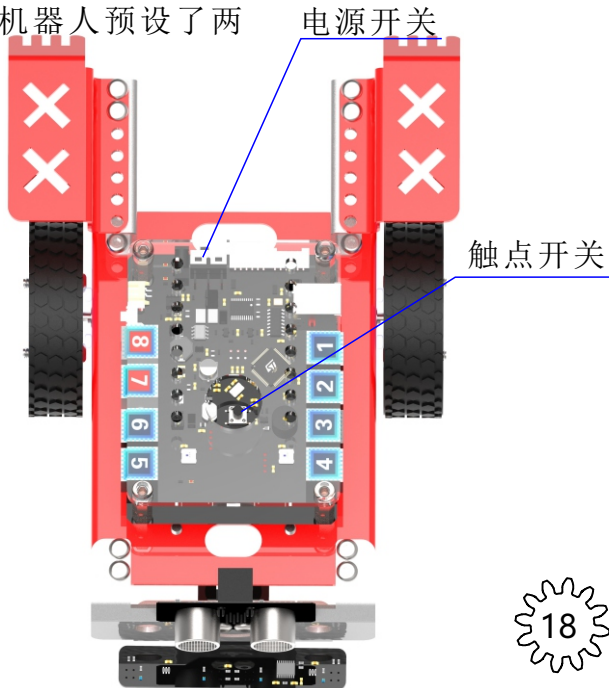
DA03会跟随黑线行走。

(2) 当LED灯颜色为红色时，

DA03会启动超声波避障模式，

此时将DA03放置在平坦的地面上，

可以自动行走，自动躲避障碍物。



# 视频教学课程目录：

第一课：熟悉XBOT软件及程序下载+直行2米

第二课：直角转弯

第三课：画不同直径的圆

第四课：蜂鸣器报警

第五课：点亮LED灯

第四课：多色灯光交替闪烁

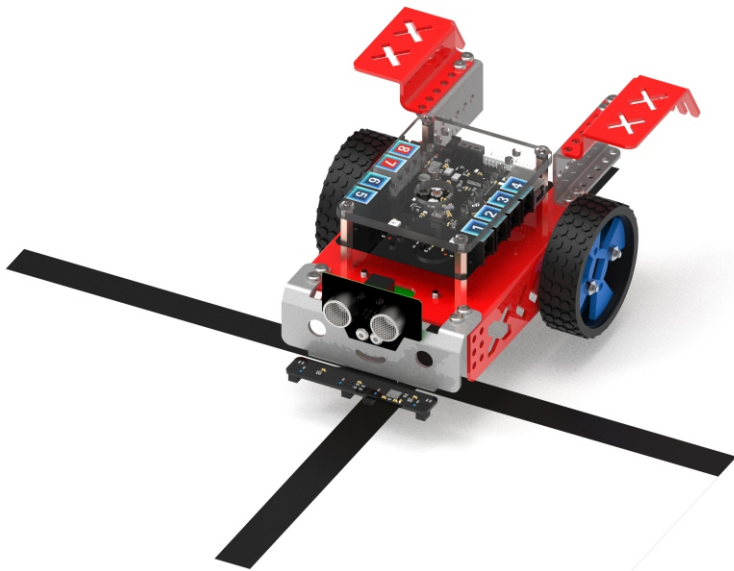
第五课：蜂鸣器报警+LED灯闪烁

第六课：检测障碍报警

第七课：跟随前进

第八课：到线停止

.....



通过学习以上视频教学课程，我们可以根据智能机器人的基本功能，自主构思，设置更多更丰富的场景任务，在自主创造中学习编程,体验创造和编程的乐趣。

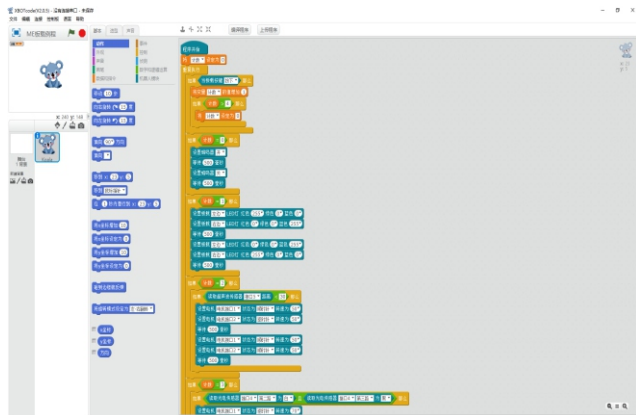
注：在设置场景时，应用循线传感器循线时，建议黑线宽度为20mm且地面较为平坦。在运用超声波传感器完成任务时，建议障碍物高度不能低于超声波探头高度。

视频教学课程学习路径为：[www.xiruidi.com](http://www.xiruidi.com) -技术支持-视频资料。

# 图形化编程

## 1、XBOT简介

Xbot是基于Scratch2.0开发的图形化编程软件，增加了与DA03系列智能机器人硬件交互的脚本块，可让你快速设定传感器的值，控制硬件模块输出，从而实现对机器人的快速编程。



机器人编程软件XBOT下载路径为：[www.xiruidi.com-技术支持-下载中心](http://www.xiruidi.com-技术支持-下载中心)

“自主编程”示例学习路径为：[www.xiruidi.com-技术支持-视频资料](http://www.xiruidi.com-技术支持-视频资料)。

# 保修卡

尊敬的用户：

您好，感谢您购买希瑞迪科技智能机器人产品。为了更好的为您服务，购买产品之后，请认真阅读，并妥善保管好此保修卡。

- (1) 本产品自购买之日起保修期为6个月；
- (2) 在免费保修期内，发生如下情况本公司有权拒绝保修服务而酌情收取维修元件费和服务费：

A：用户使用不当或错误操作导致产品故障；

B：擅自对零件进行改装；

(3) 送修产品请妥善包装运送，运送过程如有破损或遗失，本公司恕不负责。

(4) 本公司保留最终解释权，如有修改恕不另行通知。

购买日期：\_\_\_\_\_

合 格 证

生产日期\_\_\_\_\_

检 验 员 \_\_\_\_\_



**XRDI** 希瑞迪

[www.xiruidi.com](http://www.xiruidi.com)



微信公众号



QQ编程学院

更多青少年AI机器人资讯及青少年机器人编程在线辅导，请扫描关注微信公众号和希瑞迪青少年编程学院二维码。